

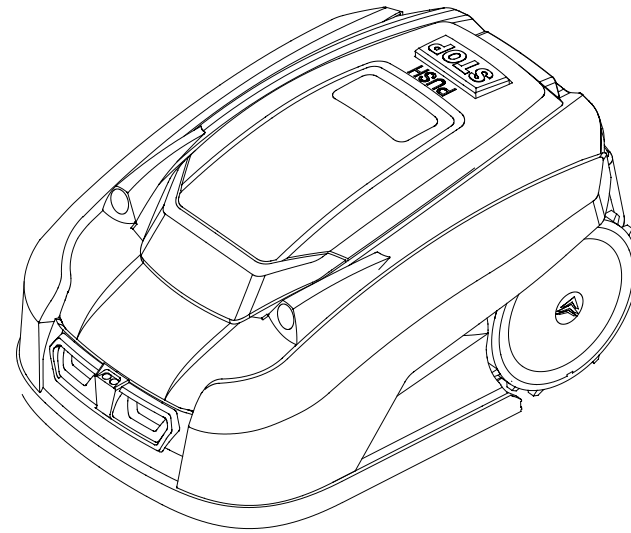


Yard Force 1000Ri

instrukcja obsługi

www.epojazdy.pro

kontakt: <https://epojazdy.pro/kontakt>



LUV600Ri
LUV1000Ri



GB **ROBOTIC MOWER**
Installation Guide

DE **MÄHROBOTER**
Installationsanleitung

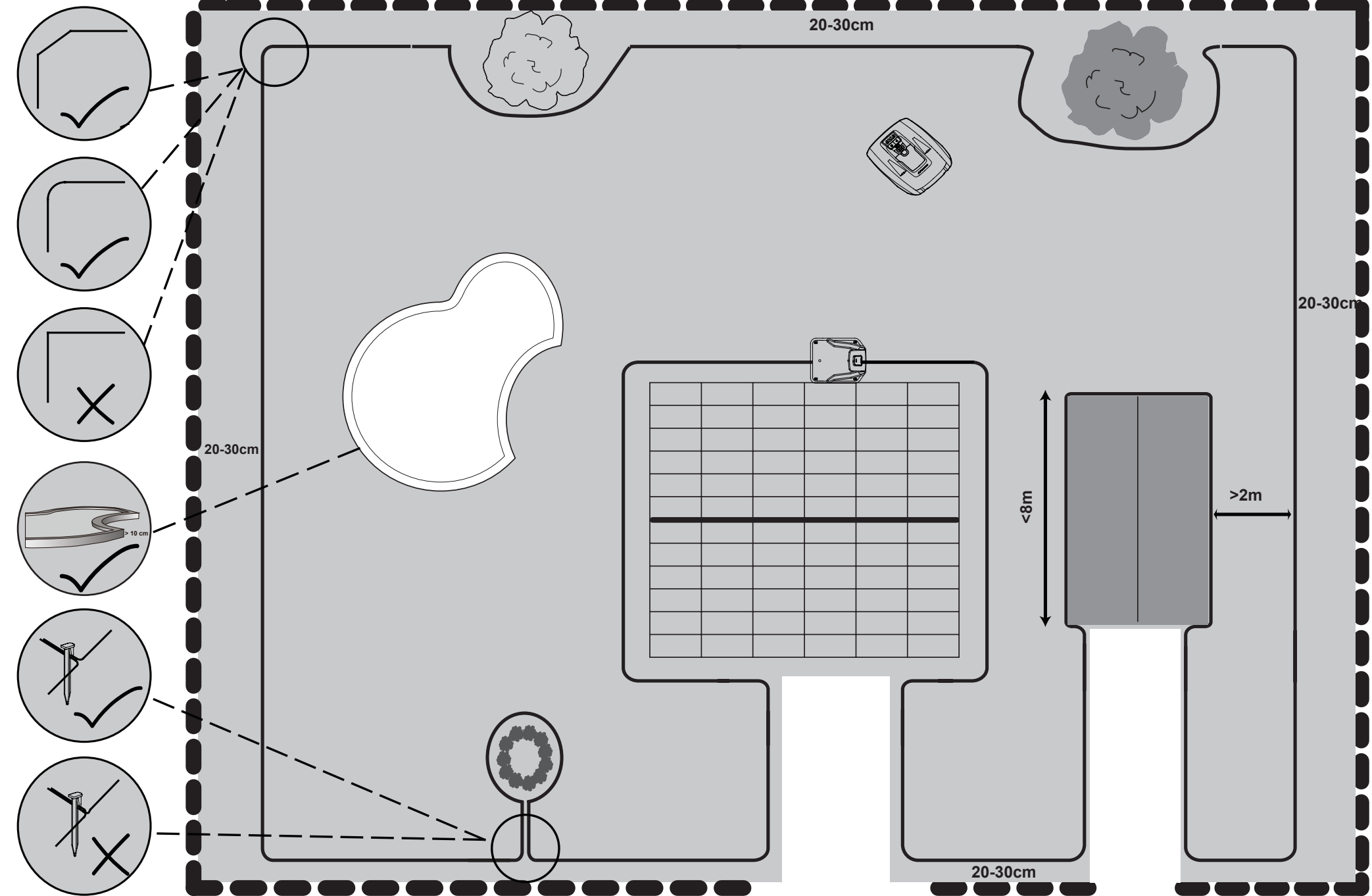
FR **ROBOT-TONDEUSE**
Guide d'installation

NL **ROBOTMAAIER**
Gebruiksaanwijzing

CZ **ROBOSEKAČKA**
Průvodce instalací

PL **ROBOT KOSZĄCY**
Instrukcja instalacji

Nov. 2019
V2.0

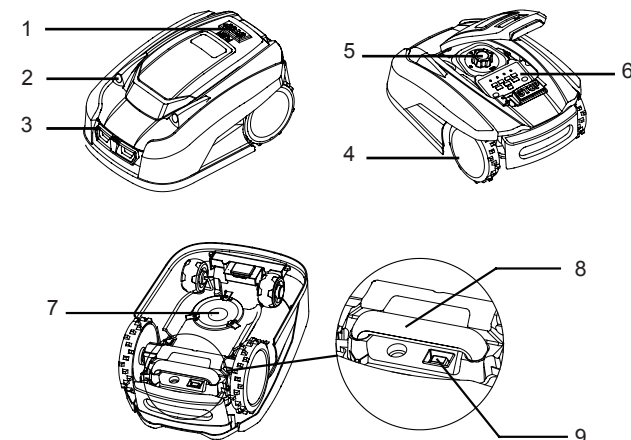


SPIS TREŚCI

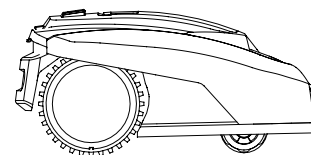
Opis produktu	1
Instalacja	2
Użytkowanie	10
Dane techniczne	13
Konserwacja i przechowywanie	14
Rozwiązywanie problemów	16

Opis produktu

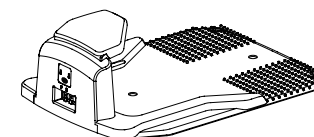
1. Przycisk STOP
2. Czujnik ultradźwiękowy
3. Wtyk na ładowarkę
4. Koło tylne
5. Pokrętko regulacji wysokości
6. Panel sterowania
7. Płytkę ostrzy
8. Uchwyt do przenoszenia
9. Przycisk-przełącznik zasilania



Zakres dostawy



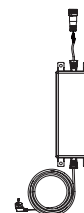
Robokosiarka



Stacja ładowania



Przedłużacz



Zasilacz



Kołki do mocowania przewodu



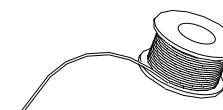
Zapassowe ostrza



Łączówki



Linijka do pomiarów



Przewód graniczny



Instrukcje

Instalacja

Instrukcja instalacji

W tym rozdziale wyjaśniono jak zainstalować robokosiarkę. Przed rozpoczęciem instalacji należy koniecznie przeczytać ze zrozumieniem poniższy rozdział.

Wstęp

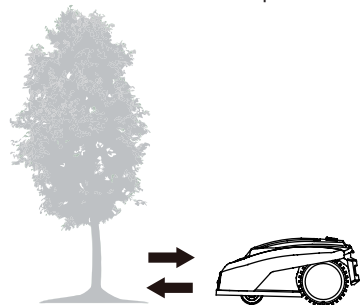
Zalecamy sporządzenie szkicu swojego trawnika, z uwzględnieniem wszystkich przeszkód oraz sposobu ich zabezpieczenia. Pozwoli to użytkownikowi wskazać dobre miejsce na stację ładowania oraz określić jak właściwie poprowadzić przewód graniczny. Potrzebne też będą pewne narzędzia, takie jak młotek i nożyce do drutu, szczypce i nożyczki.

Koszenie – ograniczenia

Robokosiarka jest wyposażona w czujniki kolizji. Czujniki te wykrywają jakiegokolwiek sztywne i nieruchome przeszkody wyższe niż 100 mm, takie jak ściany, płyty i meble ogrodowe. Gdy czujnik wykryje przeszkodę, robokosiarka zatrzyma się i cofnie, a następnie będzie kontynuować koszenie w innym kierunku. Mimo to zaleca się, aby przeszkody zabezpieczyć przewodem granicznym.

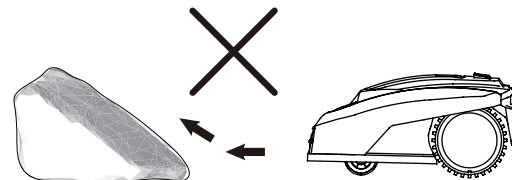
Drzewa

Robokosiarka traktuje drzewa jak zwykłe przeszkody, ale jeśli korzenie drzewa są odkryte niżej niż 100 mm, miejsce to należy wyłączyć z koszenia i ogrodzić przewodem granicznym w celu ochrony korzeni drzewa oraz zabezpieczenia ostrzy tnących i kół tylnych przed uszkodzeniem.



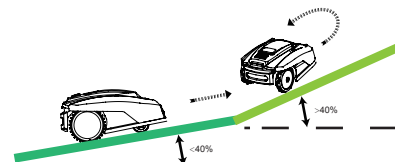
Kamienie

Zalecamy, aby z trawnika usunąć małe (do 100 mm wysokości) kawałki skał i kamienie oraz wszystkie kamienie o zaokrąglonych lub nachylonych krawędziach. Robokosiarka może próbować wjeżdżać na takie kamienie zamiast rozpoznania ich jako przeszkodę. Aby wznowić koszenie, robokosiarka, która zaklinuje się na kamieniu będzie wymagała interwencji użytkownika. Zetknięcie się z kamieniami może spowodować uszkodzenie ostrzy.



Pochyłości

Robokosiarka może poruszać się po pochyłościach o spadku maksymalnie do 40%.

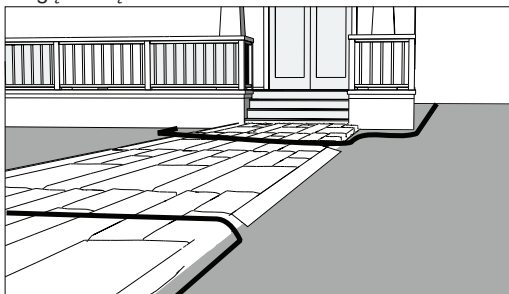


Ścieżki, podjazdy i drogi

Jeśli przez trawnik przebiega wysoki podjazd, lepiej, aby znalazł się on poza strefą koszenia. Między podjazdem a kablem granicznym należy zostawić odstęp zabezpieczający wynoszący 40 cm.



Jeśli podjazd i trawnik znajdują się na tym samym poziomie, przewodu granicznego należy użyć do wyznaczenia korytarza. Dzięki temu robokosiarka będzie mogła przejeżdżać przez podjazd na drugą stronę trawnika.



Nierówne powierzchnie trawników

Nierówne powierzchnie trawników mogą wynikać z zahaczenia ostrzem w ziemię, co może spowodować uszkodzenie ostrzy. Przed użyciem robokosiarki zaleca się, aby powierzchnia trawnika została wyrównana lub wydzielona przewodem granicznym.

Umieszczenie stacji ładowania

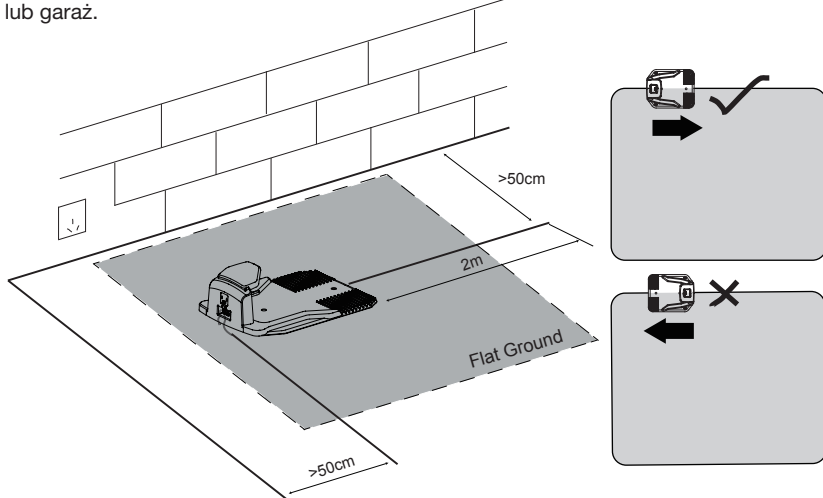
Należy określić najlepsze lokalizacje na stację ładowania, przy czym trzeba też uwzględnić konieczność podłączenia stacji na stałe do kontaktu.

Wyjąć stację ładowania i upewnić się, że wlot znajduje się na prawo od użytkownika.

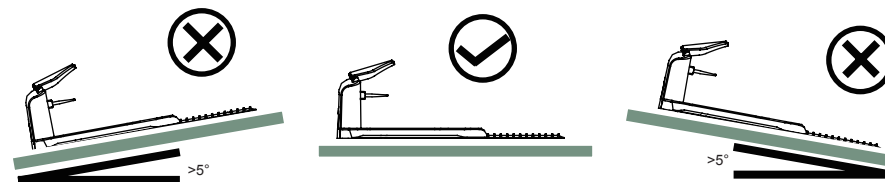
Aby robokosiarka mogła wrócić do stacji ładowania, należy zostawić 2 m prostego odcinka przewodu przed stacją ładowania i 50 cm z boku naprzeciw strefy koszenia. Stację ładowania należy umieścić w miejscu zacienionym, ponieważ niższa temperatura w czasie ładowania jest korzystna dla akumulatora.

Ważne: Stację ładowania należy umieścić na równej i płaskiej powierzchni, z dala od oczek wodnych, basenów lub schodów.

Zalecamy odpowiednie środki ochrony przed czynnikami atmosferycznymi, np. wiatę na robota lub garaż.



Stacji ładowania nie należy umieszczać zbyt blisko pochyłości, np. na szczycie pagórka lub na dnie niecki. Należy unikać nachylenia przekraczającego 5 stopni w lewo lub w prawo.



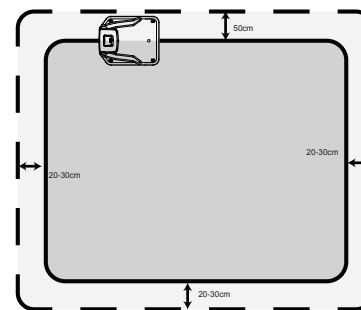
Jeśli trawnik ma miękką lub nierówną powierzchnię, zalecamy wzmocnienie powierzchni wokół stacji ładowania za pomocą siatki zabezpieczającej trawę. Inaczej wielokrotny nacisk kół tylnych może doprowadzić do uszkodzenia darni.

Po ustawieniu stacji ładowania i położeniu przewodów zasilających należy, jeszcze przed podłączeniem zasilania, dokończyć mocowania przewodów granicznych.

Mocowanie przewodów granicznych kołkami

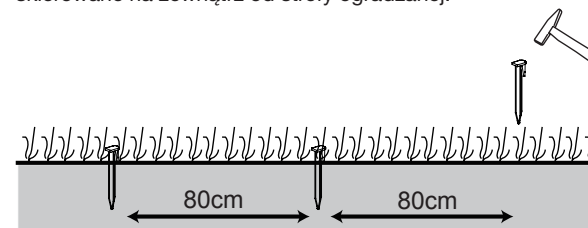
Przed poprowadzeniem przewodów granicznych zdecydowanie zalecamy skoszenie trawnika na wysokość 60 mm lub nawet krócej. Zakopanie przewodów granicznych jest całkowicie opcjonalne. Im bliżej ziemi położony jest przewód graniczny, tym mniejsza jest szansa potknięcia się o niego lub uszkodzenia go podczas koszenia trawnika.

Aby zapewnić wymaganą odległość 20-30 cm między przewodem a przeszkodami, należy używać znajdującej się w zestawie linijki.



Zalecana odległość między dwoma kołkami wynosi około 80 cm w linii prostej oraz nawet mniej na łukach.

Zwracamy uwagę na to, że zaczep (haczyk) i szczelina na przewód w kołku powinny być zawsze skierowane na zewnątrz od strefy ogradzanej.

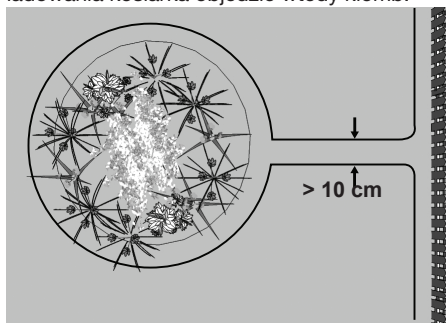


Najpierw kołki należy wbić w w ziemię lekkim młotkiem, na tyle, aby mieć pewność, że znajdują się one we właściwej pozycji. Aby mieć pewność, że kołki znajdują się we właściwych miejscach, radzimy, aby najpierw ułożyć je na trawie i zmierzyć odległości od krawędzi trawnika i przeszkód (powinny wynosić 20-30 cm).

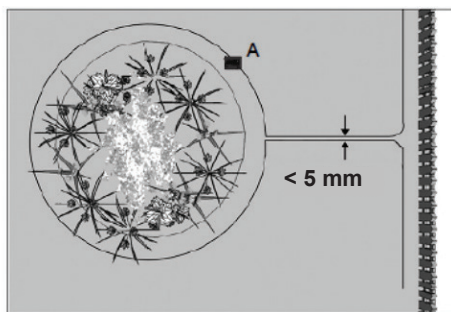
Kłomby z kwiatami

Przewód graniczny należy zastosować do wyłączenia ze strefy koszenia jakichkolwiek kłombów. Dwa odcinki przewodu granicznego między kłombem a zewnętrzną krawędzią koszonego terenu można poprowadzić na dwa sposoby:

1) Poprowadzić przewody tak, aby odległość między nimi wynosiła ponad 10 cm. Robokosiarka rozpozna je wówczas jako zwykłą przeszkodę. Podczas koszenia będzie się od nich w standardowy sposób „odbijać”. Jadąc wzdłuż przewodu granicznego z powrotem do stacji ładowania kosiarka objedzie wtedy kłomb.



2) Innym rozwiązaniem jest dopilnowanie, aby odległość między dwoma równoległymi przewodami wynosiła nie więcej niż 5 mm. Przewodów nie należy jednak między sobą krzyżować - patrz niżej. W tym wariantie robokosiarka nie rozpozna przewodów i po prostu po nich przejedzie. Przy takim rozwiązaniu konieczne jest umieszczenie jakiejś przeszkody na przewodzie granicznym biegnącym wokół kłombu. Przeszkodę tę, np. duży kamień lub palik, należy umieścić w pobliżu punktu A zaznaczonego na ilustracji poniżej. Przeszkoda musi się znajdować w płaskim miejscu o wymiarach około 1 m x 1 m i nie na pochyłości. Przeszkoda ta umożliwi maszynie opuszczenie koła.



Oczka wodne i baseny

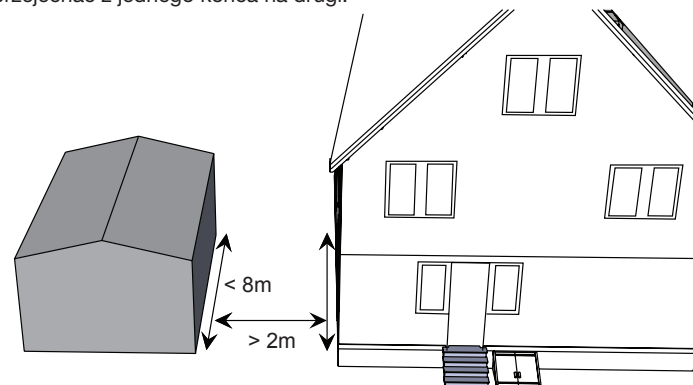
O ile robokosiarka jest zabezpieczona przed deszczem i bryzgami wody, o tyle zanurzenie jej w wodzie doprowadzi do poważnego uszkodzenia podzespołów elektronicznych.

Dlatego też absolutnie konieczne należy oddzielić jakiegokolwiek baseny od strefy koszenia za pomocą przewodu granicznego. W celu zwiększenia poziomu bezpieczeństwa zalecamy ustawienie wokół basenu płotu.

Korytarze graniczne

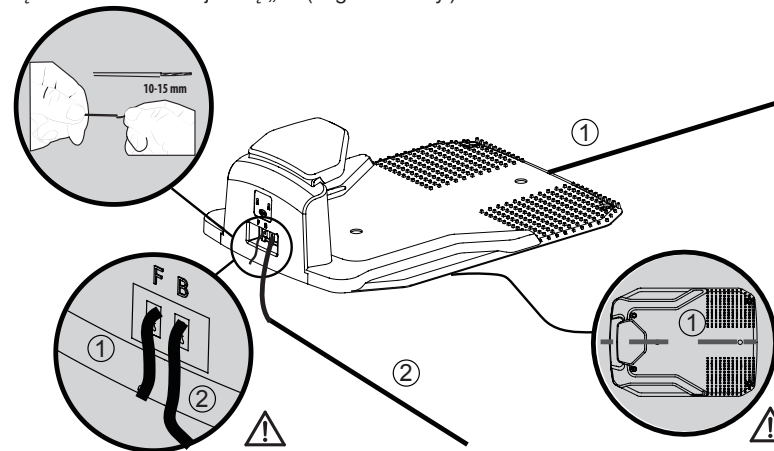
Jeśli w obrębie strefy koszenia powstały korytarze graniczne, powinny one mieć szerokość co najmniej 2 m i nie powinny być dłuższe niż maksymalnie 8 m.

Jeśli korytarz będzie za wąski lub za długi, robokosiarka może nie być w stanie manewrować i przejechać z jednego końca na drugi.



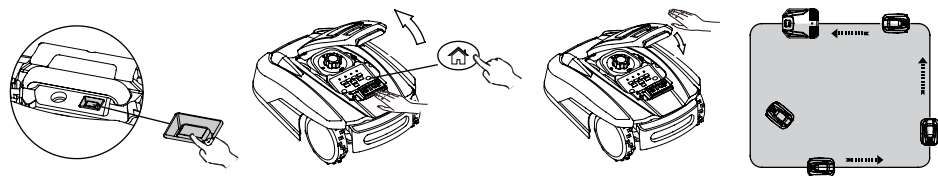
Podłączenie stacji ładowania do przewodu granicznego

Stację ładowania należy ustawić na końcu przewodu granicznego, tak aby przewód biegł wzdłużnie przez środek stacji ładowania. Jego koniec należy podłączyć do lewej (czarnej) łączówki oznaczonej literą „F” (ang. front – przód). Drugi koniec należy podłączyć do prawej (czerwonej) łączówki oznaczonej literą „B” (ang. back – tył).



Gdy tylko niebieska dioda LED potwierdzi, że wszystko jest w porządku, należy przetestować działanie robokosiarki. Podczas mocowania przewodu granicznego należy sprawdzać, czy dioda LED świeci, aby wykluczyć ewentualne przerwy połączenia. W stacji ładowania należy upewnić się, że pokazywany sygnał jest tak sam jak w robokosiarce (S1 lub S2). Ustawić robokosiarkę w strefie pracy, kilka metrów od stacji ładowania i włączyć.

Nacisnąć **STOP** przyciski. W kilka sekund później robokosiarka powinna automatycznie wrócić do stacji ładowania przez zlokalizowanie przewodu granicznego i podążanie wzdłuż niego w kierunku przeciwnym do kierunku ruchu wskazówek zegara. Jeśli robokosiarka nie zaparkuje prawidłowo w stacji, stację ładowania należy przestawić w bardziej odpowiednie miejsce.

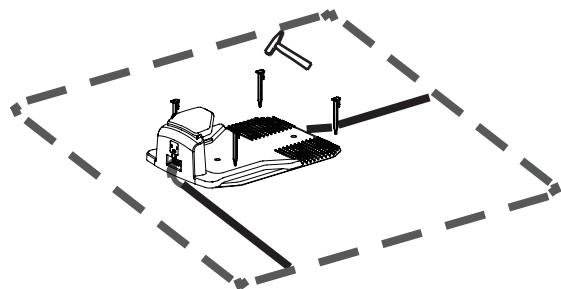


Gdy urządzenie zaparkuje w stacji, zacznie migać symbol. Oznacza on, że akumulator jest prawidłowo ładowany.

Po początkowym zainstalowaniu, robokosiarka pozostanie w stacji ładowania aż do całkowitego naładowania akumulatora.

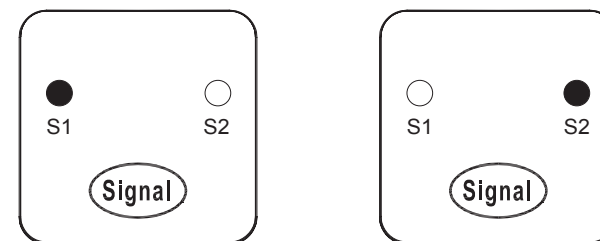
Prawidłowe dokowanie w stacji i ładowanie oznaczają, że użytkownik znalazł odpowiednie miejsce dla stacji ładowania. Teraz należy do końca wbić kołki mocujące.

Należy uważać, aby nie uszkodzić lub poplątać zapasu przewodu znajdującego się pod stacją ładowania.

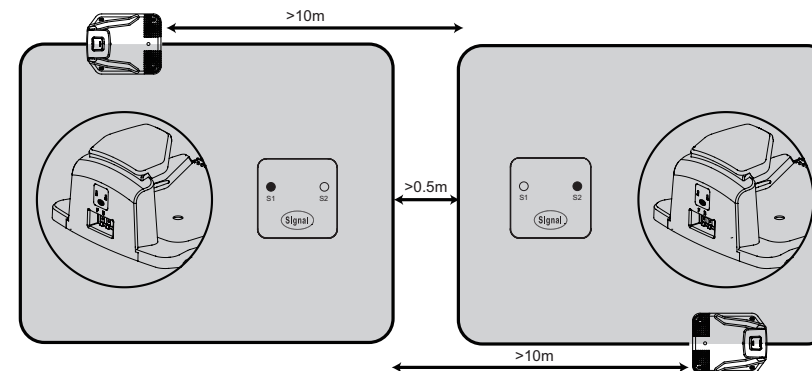


Wybór sygnału

Użytkownik ma do wyboru dwa sygnały, S1 (kontrolka niebieska) i S2 (kontrolka czerwona). Należy pilnować, aby zarówno w robokosiarce jak i w stacji ładowania używać tego samego sygnału.

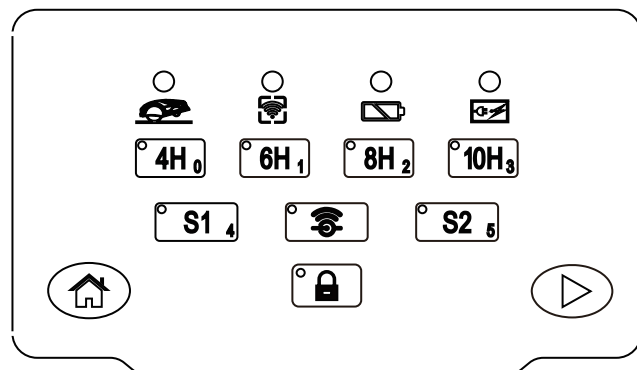


Jeżeli sąsiad użytkownika używa takiej samej robokosiarki, należy zachować odległość 0,5 m między przewodami granicznymi własnymi i należącymi do sąsiada, tak aby obydwa urządzenia wzajemnie nie zakłócały swojej pracy. Należy pilnować, aby ustawić stację ładowania w odległości co najmniej 10 m od przewodów granicznych sąsiada i pamiętać o tym, aby urządzenia używały różnych sygnałów. Informacje na temat wyboru sygnału S1 lub S2 podczas instalacji podano w części „Ustawianie sygnału”.



Użytkowanie

Panel sterowania



Znaczenie wskaźników



Miga, gdy urządzenie zostanie podniesione lub gdy wspina się na przeszkodę.



Miga, gdy urządzenie nie odbiera żadnego sygnału z przewodu granicznego.



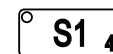
Miga, gdy akumulator jest rozładowany.



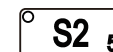
Miga podczas ładowania w stacji ładowania.

Przyciski fizyczne

Wskaźnik LED pojawia się pod przyciskiem czasu pracy, który został wybrany. Gdy minie wybrany czas, robokosiarka wróci do stacji ładowania.



Kontrolka LED wyświetla się, gdy wybrany jest sygnał S1.



Kontrolka LED wyświetla się, gdy wybrany jest sygnał S2.

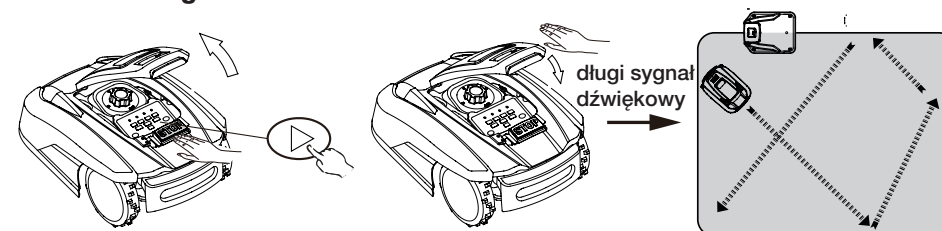


Kontrolka LED miga powoli, gdy nie ma połączenia Wi-Fi.
Kontrolka LED świeci, gdy urządzenie jest gotowe do połączenia z siecią Wi-Fi.
Kontrolka LED miga szybko po pomyślnym połączeniu z siecią Wi-Fi.



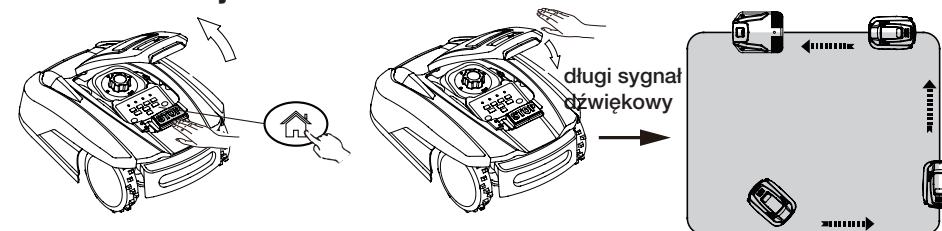
Kontrolka pojawi się po naciśnięciu i powoduje zablokowanie panelu sterowania.

Start mowing

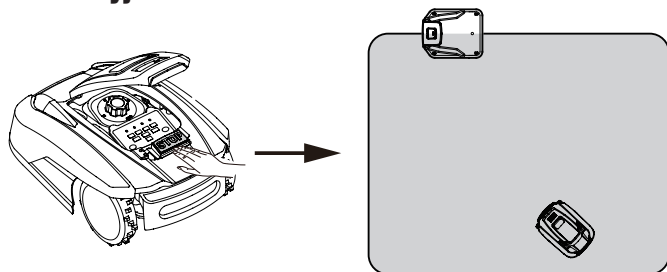


Należy nacisnąć przycisk Start i zamknąć pokrywę górną, rozlegnie się długi sygnał dźwiękowy i robokosiarka rozpocznie pracę.

Powrót do stacji ładowania



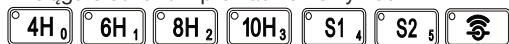
Zatrzymanie awaryjne



Aby w dowolnej chwili zatrzymać kosiarkę, wystarczy wcisnąć tylko przycisk STOP.

Zmiana kodu PIN

1. Wyłączyć zasilanie.
2. Wcisnąć i przytrzymać przycisk blokady .
3. Przytrzymać przycisk blokady  i jednocześnie przełączyć główny przełącznik zasilania w pozycję „włączone”. Po około 6 sekundach wszystkie diody LED na panelu sterowania zaczną szybko migać.
4. Puścić przycisk blokady .
5. W ciągu 6 sekund wprowadzić nowy kod PIN.



Robokosiarka potwierdzi zmianę kodu PIN pojedynczym sygnałem dźwiękowym.

6. Wszystkie diody LED zgasną, a robokosiarka włączy się ponownie. Dioda LED przycisku blokady będzie migać potwierdzając, że ponowne uruchamianie zakończyło się pomyślnie. Robokosiarkę można teraz odblokować nowym kodem PIN.

UWAGA!

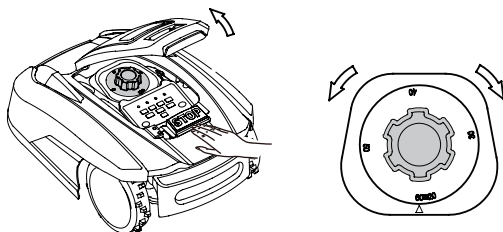
Jeżeli użytkownik nie pamięta swojego kodu PIN, należy ustawić nowy kod PIN w sposób opisany powyżej. Przywrócenie domyślnego kodu PIN "4x  "nie jest możliwe.

Regulacja wysokości koszenia

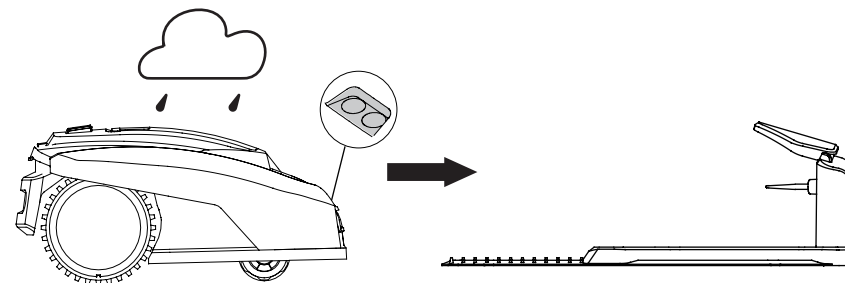
Wysokość koszenia można regulować pokrętką regulacji wysokości.
Zakres wysokości koszenia: od 20 mm do 60 mm.

UWAGA!

Aby uzyskać optymalne efekty koszenia robokosiarką i nie dopuścić do uszkodzenia, zaleca się, aby przed rozpoczęciem używania robokosiarki zwykłą kosiarką lub podkaszarką skosić trawę do wysokości 60 mm lub krócej.



Wskaźnik czujnika deszczu



Dane techniczne

Model	X60i	X100i
Maks. powierzchnia koszenia	600 m ²	1000 m ²
Akumulator	28V/2000mAh	28V/2850mAh
Zasilacz	Input: 100-240V AC, 50/60Hz, 56W Output:32VDC, CC1.5A	Input: 100-240V AC, 50/60Hz, 56W Output:32VDC, CC1.5A
Czas koszenia na 1 naładowaniu	60 min	80 min
Napięcie znamionowe	28 V	28 V
Moc znamionowa	50 W	50 W
Prędkość bez obciążenia	3500 obr./min	3500 obr./min
Szerokość koszenia	18 cm	18 cm
Wysokość koszenia	Okolo 20-60 mm	Okolo 20-60 mm
Czas ładowania	60 min	90 min
Ciężar	8.5 Kg	8.5 Kg
Zmierzone ciśnienie akustyczne L _{pa}	53 dB, K=3 dB	
Zmierzone ciśnienie mocy L _{wa}	64dB, K=3 dB	
Stopień ochrony:		
Robokosiarka	IP24	IP24
Zasilacz	IP67, Plug IP44	IP67, Plug IP44
Części zamienne		
Zapassowe ostrza	6 szt.	9 szt.
Kołki do mocowania przewodu granicznego	150 szt.	220 szt.
Przewód graniczny	120 m	200 m
Łączówki	3 szt.	3 szt.

Konserwacja i przechowywanie

Czynności konserwacyjne nieopisane w instrukcji muszą być wykonane przez punkt serwisowy autoryzowany przez producenta. Należy używać wyłącznie oryginalnych części.

Konserwacja

Robokosiarkę należy regularnie kontrolować i czyścić, a w razie potrzeby wymienić zużyte części. Najlepiej jest używać suchej szczotki, wilgotnej ściereczki lub zaostzonego kawałka drewna. Nigdy nie wolno używać strumienia wody. Przestrzeganie powyższych zaleceń dotyczących konserwacji wydłuży czas działania robokosiarki.

Przechowywanie zimą

Kosiarkę, stację ładowania i zasilacz należy zimą przechowywać w suchym miejscu. Może to być wiatra ogrodowa lub garaż, ale najlepiej przechowywać urządzenia w domu. Przed zimą urządzenia należy przygotować w następujący sposób:

1. Całkowicie naładować akumulator.
2. Ustawić przełącznik zasilania w pozycji wyłączonej („OFF”).
3. Dokładnie wyczyścić robokosiarkę.
4. Wyjąć z kontaktu wtyczkę przewodu zasilającego zasilacz.
5. Odłączyć zasilacz od stacji ładowania.
6. Odłączyć przewód graniczny od stacji ładowania. Podnieść i wyczyścić stację ładowania. Przewód graniczny może pozostać na zewnątrz. Należy jednak koniecznie zabezpieczyć go przed korozją. Zalecamy bezwodny smar lub odpowiednią taśmę uszczelniającą.

O ile oryginalne opakowanie jest dostępne, urządzenie należy do niego zapakować. Jeżeli nie, wówczas nasze punkty serwisowe oferują usługę serwisu zimowego. Usługa ta obejmuje sprawdzenie wszystkich części i – o ile jest dostępny – upgrade oprogramowania.

Przygotowanie na wiosnę

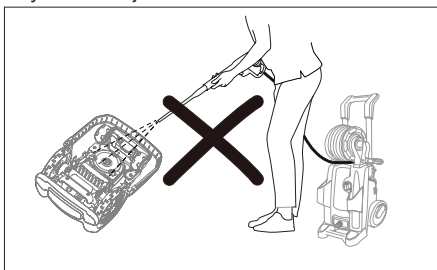
Po przechowywaniu zimą należy wyczyścić styki ładowania zarówno w robokosiarce jak i w stacji ładowania. Należy użyć drobnoziarnistego papieru ściernego lub szczotki mosiężnej; pomoże to uzyskać optymalną wydajność ładowania i pozwoli uniknąć interferencji podczas ładowania.

Czyszczenie korpusu kosiarki

Ponieważ robokosiarka jest narzędziem akumulatorowym, podczas czyszczenia należy zachować ostrożność. Duże cząstki brudu można usuwać miękką szczoteczką. Do intensywnego czyszczenia należy użyć ręcznego spryskiwacza z wodą z detergentem do zastosowań domowych. Po czyszczeniu wytrzeć ewentualne osady wilgotną szmatką.

Czyszczenie od spodu

Przełącznik zasilania musi być ustawiony w pozycji włączonej. Należy założyć rękawice ochronne i odwrócić robokosiarkę na bok, tak aby widać było spód urządzenia. Ramę i tarczę z ostrzami należy czyścić miękką szczoteczką lub wilgotną szmatką. Tarczę z ostrzami przekręcić, aby upewnić się, że porusza się bez oporów, sprawdzić, czy ostrza mogą się kręcić na ich sworzniach i czy nie blokuje ich trawa.



Czyszczenie styków, bolców i listew do ładowania

Bolce i listwy do ładowania zarówno w kosiarce jak i w stacji ładowania należy czyścić za pomocą wełny stalowej, środka do czyszczenia metalu lub bardzo drobnoziarnistego papieru ściernego. Aby zagwarantować skuteczne ładowanie, należy usunąć wszelkie resztki, liście i ścinki trawy wokół bolców stykowych i listew do ładowania.

Odwracanie lub wymiana ostrzy



OSTRZEŻENIE!

Przed czyszczeniem, regulacją i wymianą ostrzy należy całkowicie wyłączyć robokosiarkę. Należy zawsze nosić rękawice ochronne.



OSTRZEŻENIE!

Aby zagwarantować maksymalną wydajność koszenia i maksymalny poziom bezpieczeństwa, należy zawsze używać do wymiany zalecanych ostrzy i elementów mocujących ostrza.

Robokosiarka posiada trzy ostrza zamocowane na tarczy.

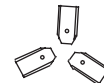
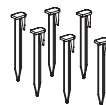
O ile nie zostaną one uszkodzone wskutek uderzenia w twarde przedmioty, ostrza te mogą wytrzymać nawet pięć miesięcy codziennego użytkowania.

Raz w tygodniu zaleca się kontrolować zarówno ostrza jak i śruby mocujące. Zwracamy uwagę, że ostrza te są dwustronne. Gdy pierwsza krawędź się stępi, należy poluzować śrubę mocującą, włożyć ostrze odwrotną stroną i ponownie dokręcić. Sprawdzić, czy ostrze może się bez oporów poruszać.

W komplecie z robokosiarką załączono zestaw zapasowych ostrzy. Więcej ostrzy można kupić za pośrednictwem działu obsługi klienta. Aby uzyskać maszyną pracowała optymalnie, należy zawsze wymieniać wszystkie ostrza jednocześnie. Należy używać wyłącznie części zamiennych zalecanych przez producenta.

Lista części zamiennych

W przypadku jeśli zajdzie potrzeba zamówienia którejś z poniższych części zamiennych należy zadzwonić do punktu obsługi posprzedażowej.



Aktualizacja oprogramowania

Jeżeli maszyna wymaga uaktualnienia oprogramowania, aby uzyskać więcej informacji, należy się skontaktować z naszym zespołem serwisowym.

Rozwiązywanie problemów

Robokosiarka nie jest w stanie zaparkować w stacji ładowania

- Sprawdzić, czy kabel graniczny przed ładowarką i pod nią jest ułożony w linii prostej.
- Sprawdzić, czy stacja ładowania jest ustawiona zgodnie z zaleceniami podanymi w instrukcji.

W czasie koszenia lub wracając do stacji ładowania wzdłuż przewodu granicznego robokosiarka zatacza koła.

- Sprawdzić, czy równoległe z przewodem granicznym lub blisko niego nie biegnie żaden kabel zasilający. W razie potrzeby przestawić przewód graniczny.
- Sprawdzić, czy nie zablokowało się przednie kółko.
- Jeśli sąsiad posiada podobną robokosiarkę, sygnały mogą się wzajemnie zakłócać. Spróbować przełączyć swoją stację ładowania i robokosiarkę na drugi sygnał.
- Być może uszkodzony jest silnik napędu, należy skontaktować się z działem pomocy dla klientów.

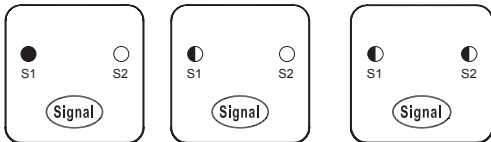
Robokosiarka jest zbyt głośna.

- Jeśli jest taka potrzeba, skontrolować śruby mocujące ostrza.
- Skontrolować ostrza pod kątem uszkodzenia, a jeśli trzeba, wymienić je.
- Być może trawa jest zbyt wysoka. Należy spróbować zwiększyć wysokość koszenia lub najpierw skosić trawnik zwykłą kosiarką.
- Usterka silnika koszenia, zadzwonić do działu obsługi posprzedażowej.

Po wciśnięciu przycisku START kosiarka pozostaje w stacji ładowania lub wraca do niej

- Sprawdzić, czy kosiarka skończyła już zaprogramowany na ten dzień czas pracy.
- Akumulator jest rozładowany, pozwolić, aby robokosiarka naładowała się i spróbować ponownie.

Świecąca kontrolka LED sygnału w stacji ładowania



Stan	Kontrolka LED świeci	Kontrolka LED miga
	Usterka ładowania akumulatora 	Jest to normalne
	Jest to normalne 	Przerwany przewód graniczny

epojazdy.pro

www.epojazdy.pro

kontakt: <https://epojazdy.pro/kontakt>